

## JetMove 1005 | 1008

### Kurzbeschreibung

Die JetMoves JM-1005 und JM-1008 sind Servoverstärker zur Ansteuerung von Motoren von DC 24 ... 48 V bis max. 384 Watt mit oder ohne Geber in Verbindung mit Jetter Steuerungen über EtherCAT® oder CANopen®.

### Merkmale

- Kompakte Bauweise
- Hohe Positioniergenauigkeit und Regeltgüte
- Integrierte Sicherheitstechnik
- digitale Geberschnittstellen für 1-Kabel-Technik
- Einfache Inbetriebnahme
- Schnelle Montage und Verkabelung

### Motor- und Gebertypen

- Synchron-, Asynchronmotoren
- Direktantriebe, Linearmotoren
- BLDC-, DC-Motoren
- 2-Phasen-Schrittmotoren
- Resolver, Inkrementalgeber, Hallgeber (digital)
- HIPERFACE DSL®; EnDat 2.2®; LinMot®

### Vielfältige Funktionen mit Jetter JC...-MC

- Elektrisches Getriebe
- Dynamisch umschaltbare Kurvenscheiben
- Lage- und Geschwindigkeitssynchronisation
- Druckmarkenkorrektur
- Wickelfunktion
- Fliegende Säge
- Querschneider
- Drehmoment- / Kraftregelung



### Einsatz in vielen Bereichen z. B.

- Verpacken und Abfüllen
- Montage und Handling
- Glas- und Fensterbaumaschinen

### Optionen

- I4 = CANopen®
- TD = HDSL® Interface
- TL = LinMot® Geber (in Vorbereitung)
- TE = EnDat 2.2® (digital, in Vorbereitung)
- T6 = Analoger Ausgang +/-10 V (in Vorbereitung)

# JetMove 1005 | 1008

## Technische Daten

	JetMove 1008	JetMove 1005
Zykluszeiten für Strom-, Geschwindigkeits-, Lageregelung	62,5 µs, 125 µs, 250 µs	
Schnittstellen zur Steuerung	EtherCAT® oder CANopen®	
Diagnose- / Statusanzeige Gerät und Bus	Über farbige LEDs	
Adresseinstellung und Busabschluss CANopen®	Über Dreh- und DIP-Schalter	
Motortypen	Synchron-, Asynchronmotoren, Direktantriebe, Linearmotoren, BLDC-, DC-, 2-Phasen-Schrittmotoren	Gleiche Motoren wie JM-1008, Resolver als Geber nicht möglich
Gebertypen - Basis	Resolver; Inkrementalgeber (RS-422 max. 500 kHz oder sin-cos 1 Vss max. 100 kHz, 5 V Udc); Hallgeber digital, 5-Volt-Pegel	Inkrementalgeber (RS-422 max. 500 kHz oder sin-cos 1 Vss max. 100 kHz, 5 V Udc); Hallgeber digital, 5-Volt-Pegel
Optionale Geber	HIPERFACE DSL®; EnDat 2.2®; LinMot® (bei Option HDSL oder LinMot kein Resolver mehr)	HIPERFACE DSL®; EnDat 2.2®; LinMot®
Temperatursensor; Abschaltung	Schalter, PTC, KTY83-110, KTY84-130, PT-1000; I2t-Abschaltung	
Digitale Eingänge	4, DC 24 V, 5 mA, konfigurierbar, Reaktionszeit 250 µs	
Analoge Eingänge	2, -10 ... +10 V, 12 bit, 1 ms Abtastzeit	
STO-Eingang	2, DC 24 V, 5 mA + 1 Rückmeldungsrelais (< 100 mA), Kat 3, PL „e“	
Ausgang Bremse	1 Relais, DC 24 V, max. 500 mA (Halbleiter)	
Ballastwiderstand	optional extern	
Versorgungsspannung - Logik	DC 24 V (± 20 %), 300 mA	
Versorgungsspannung - Leistung	DC 24 ... 48 V (± 20 %), max. 10 Ampere	
Nennstrom [A] bei 16 kHz	8	5
Spitzenstrom [A] bei 16 kHz für max. 8 Sekunden	16	10
Dauerleistung [kW]	0,384	0,24
Gewicht [kg]	0,41	0,4
Maße [B x H x T] in mm	26 x 142 x 95	
Farbe (Front)	Stahlblech verzinkt	
Gehäuse	Stahlblech verzinkt	
EMV-RL	EMV-Richtlinie 2014/30/EU	
Zulassungen	CE	
RoHS-konform	Ja	
Schutzart	IP20	
Aufstellhöhe	Betrieb: bis 1.000 m, höher auf Anfrage	
Schock / Vibration - Transport	2M2 nach EN 60721-3-2: 1997	
Vibration Betrieb	Sinusförmige Schwingungen, 10 Hz ... 57 Hz: Amplitude 0,075 mm, 57 Hz ... 150 Hz: Beschleunigung 1 g	
Umgebungstemperatur - Betrieb / Transport (Lager)	0 °C ... +40 °C / -25 °C ... +70 °C (+55 °C)	
Luftfeuchtigkeit - Betrieb / Transport (Lager)	5 % ... 85 %, nicht kondensierend / 5 % ... 95 %, nicht kondensierend	
Max. Lagerdauer	1 Jahr ohne Einschränkung	

Weitere Informationen und genaue Bestellangaben erhalten Sie auf Anfrage. Technische Änderungen und Irrtümer vorbehalten.

## Bestellangaben EtherCAT®

Bezeichnung	Artikelnummer	Beschreibung
JM-1008-S1A0	60881662_00	JM-1008 EtherCAT® Basisausführung
JM-1008-S1TDA0	60881953_00	JM-1008 EtherCAT® + Option TD
JM-1008-S1TLA0	60882073_00	JM-1008 EtherCAT® + Option LinMot-Geber
JM-1008-S1T6A0	60881951_00	JM-1008 EtherCAT® + Option analoger Ausgang
JM-1005-S1A0	60882066_00	JM-1005 EtherCAT® Basisausführung
JM-1005-S1TDA0	60882067_00	JM-1005 EtherCAT® + Option TD

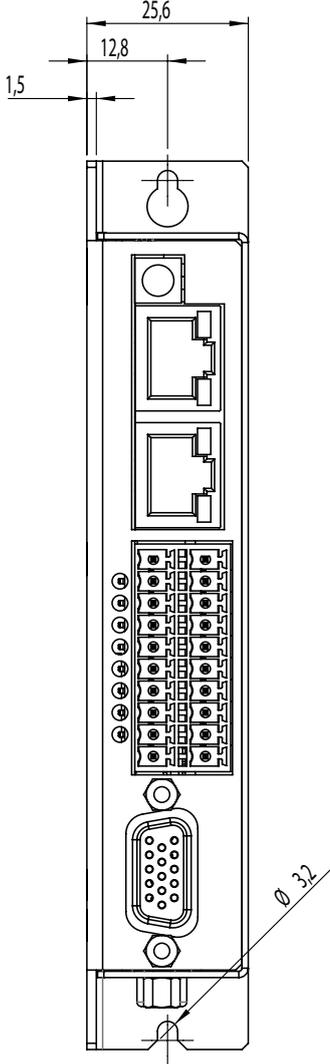
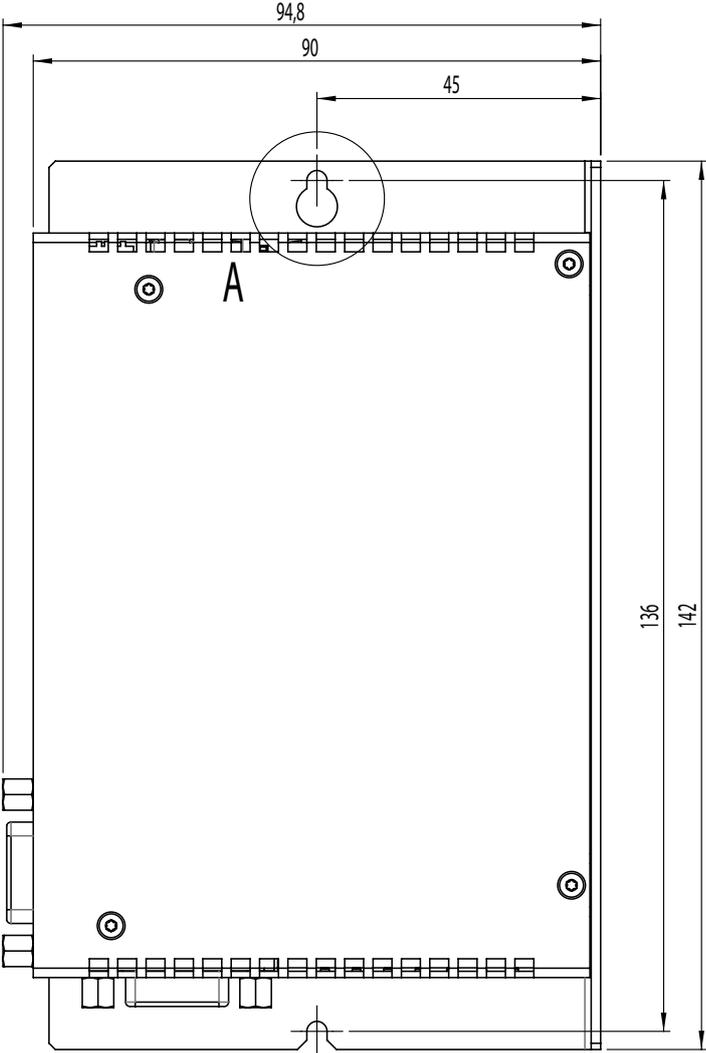
## Bestellangaben CANopen®

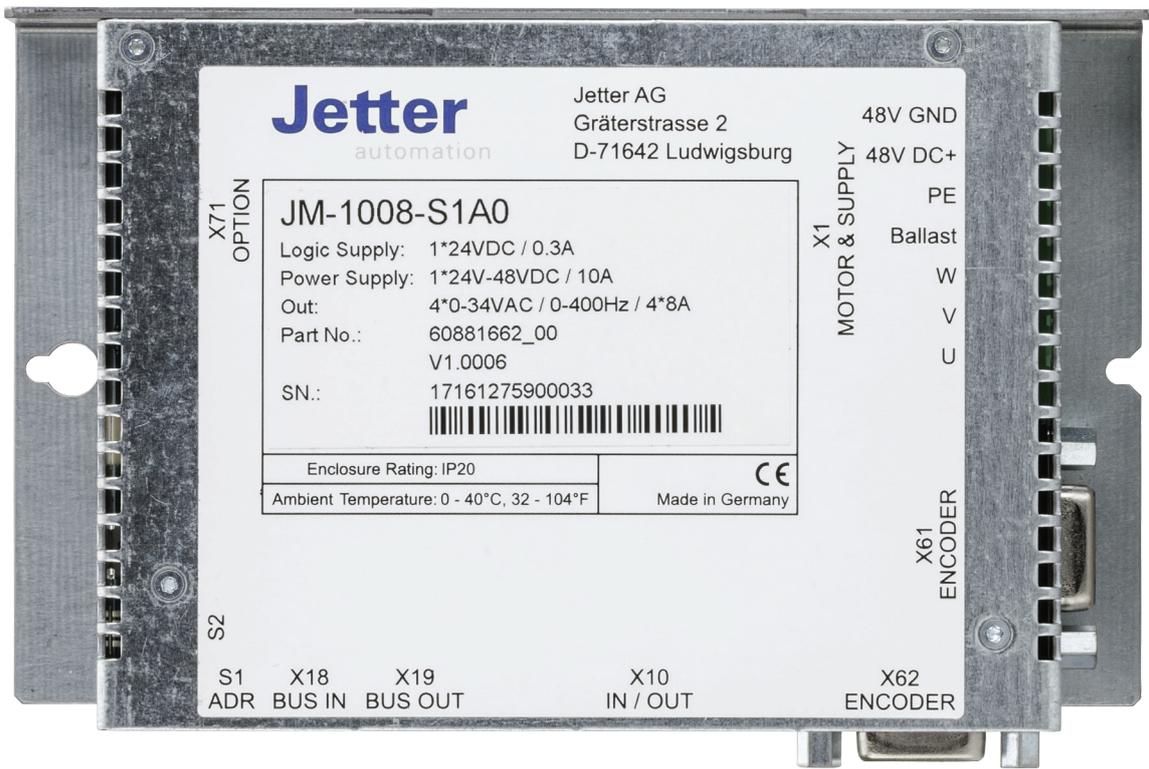
Bezeichnung	Artikelnummer	Beschreibung
JM-1008-S1I4A0	60882068_00	JM-1008 CANopen® Basisausführung
JM-1008-S1I4TDA0	60882069_00	JM-1008 CANopen® + Option TD
JM-1008-S1I4TLA0	60882070_00	JM-1008 CANopen® + Option TL LinMot-Geber
JM-1008-S1I4T6A0	60881952_00	JM-1008 CANopen® + Option analoger Ausgang
JM-1005-S1I4A0	60882071_00	JM-1005 CANopen® Basisausführung
JM-1005-S1I4TDA0	60882072_00	JM-1005 CANopen® + Option TD

# JetMove 1005 | 1008

Maßzeichnung

Front- und Seitenansicht JM-1005 | 1008





**Jetter**  
automation

Jetter AG  
Gräterstrasse 2  
D-71642 Ludwigsburg

**JM-1008-S1A0**

Logic Supply: 1\*24VDC / 0.3A  
Power Supply: 1\*24V-48VDC / 10A  
Out: 4\*0-34VAC / 0-400Hz / 4\*8A  
Part No.: 60881662\_00  
V1.0006  
SN.: 17161275900033



Enclosure Rating: IP20	CE Made in Germany
Ambient Temperature: 0 - 40°C, 32 - 104°F	

X71  
OPTION

X1  
MOTOR & SUPPLY

48V GND  
48V DC+  
PE  
Ballast  
W  
V  
U

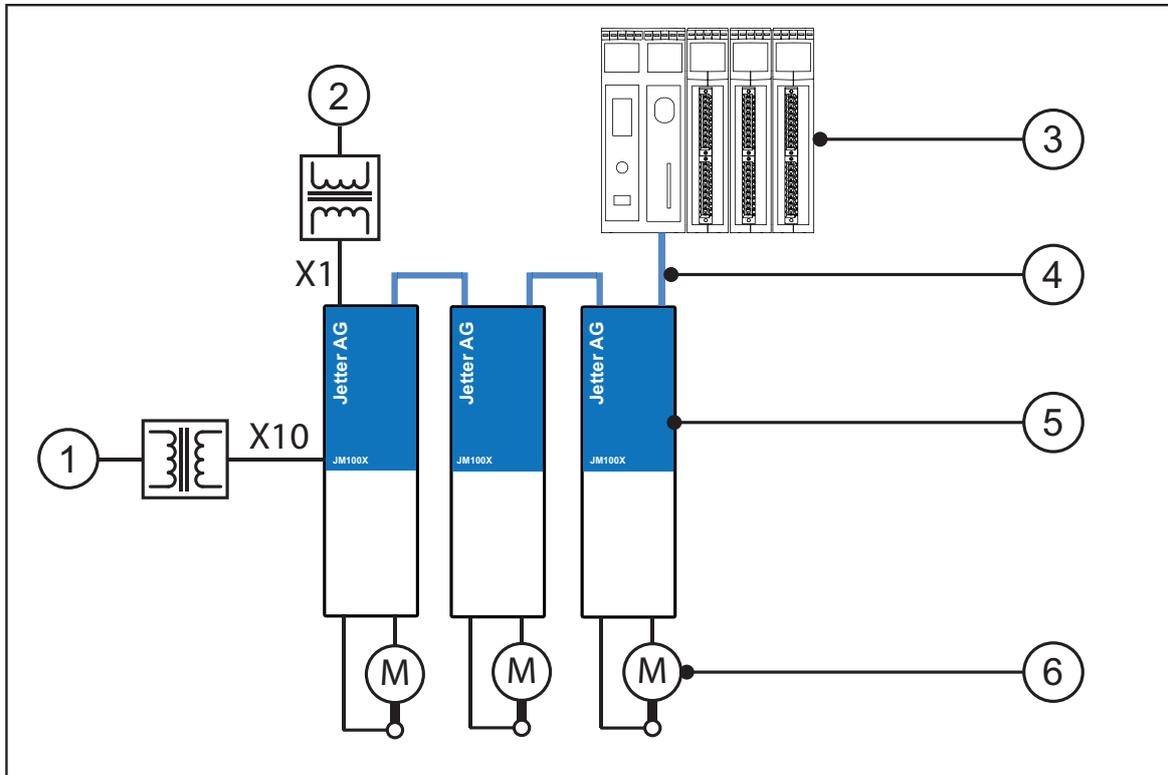
X61  
ENCODER

S2

S1    X18    X19    X10    X62  
ADR   BUS IN   BUS OUT   IN / OUT   ENCODER

# JetMove 1005 | 1008

## Systemübersicht JM-1005 | 1008



1	PELV / SELV DC 24 V	4	Busschnittstellen
2	PELV / SELV DC 12 ... 48 V	5	Servoverstärker
3	Steuerungen	6	Motor mit Geber

## Montage / Kühlung / Verschmutzung

	JetMove 1008	JetMove 1005
Montage	auf nicht lackierte, geerdete und leitende Montageplatte	
Kühlung	Passiv (natürliche Konvektion)	
Einbaulage	Senkrecht (Leistungs- und Motoranschluss (X1) nach unten)	
Einbaufreiraum	≥ 25 mm oben, unten und seitlich	
Zulässige Verschmutzung	Verschmutzungsgrad 2 nach EN 61800-5-1 (Verhinderung leitfähiger Verschmutzung, z.B. durch Einbau in Schaltschrank mit Schutzart IP54)	

